

Arş. Gör. Dr. MUSTAFA DAĞDELEN



İş Telefonu: [+90 322 338 6084](tel:+903223386084) Dahili: 2722

İş Telefonu: [+90 322 338 6084](tel:+903223386084) Dahili: 2727

E-posta: mdagdelen@cu.edu.tr

Diğer E-posta: mdagdelennn@gmail.com

Web: <https://avesis.cu.edu.tr//mdagdelen>

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ScholarID: sQv8gZ0

ORCID: 0000-0002-1448-104X

Yoksis Araştırmacı ID: 216863

Eğitim Bilgileri

- I. Doktora, Çukurova Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Makina Mühendisliği, Türkiye 2017 - 2024
- II. Yüksek Lisans, Çukurova Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Makina Mühendisliği, Türkiye 2014 - 2017
- III. Lisans, Gaziantep Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makine Mühendisliği Bölümü, Türkiye 2009 - 2014

Yabancı Diller

- I. İngilizce, C2 Ustalık

Yaptığı Tezler

- I. Doktora, Implementation of Adaptive Interaction Torque Control on Modified Wrist/Forearm Rehabilitation Robot (CWRR) Under Internal and External Disturbance Effects, Çukurova Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Müh., 2024
- II. Yüksek Lisans, DEVELOPMENT OF A CONCEPTUAL MODEL FOR WRIST AND FOREARM REHABILITATION ROBOT WITH TWO DEGREES OF FREEDOM, Çukurova Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Makine Mühendisliği Bölümü Abd, 2017

Araştırma Alanları

Makina Mühendisliği, Makina Teorisi ve Dinamiği, Makina Dinamiği, Sistem Dinamiği ve Kontrolü, Mekanizmalar, Mühendislik ve Teknoloji

Akademik Unvanlar / Görevler

- I. Araştırma Görevlisi Dr., Çukurova Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Müh., 2024 - Devam Ediyor
- II. Araştırma Görevlisi, Çukurova Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Makina Müh., 2014 - 2024

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayımlanan Makaleler

- I. **A cascade fuzzy adaptive based interaction torque control of a pneumatically actuated forearm rehabilitation robot under disturbance effects**
Dağdelen M., Sarıgeçili M. İ., Özbek N. S.
PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS, PART C: JOURNAL OF MECHANICAL ENGINEERING SCIENCE, cilt.238, sa.10, ss.4679-4701, 2023 (SCI-Expanded)
- II. **Automation of friction torque identification for vane-type semi-rotary pneumatic actuators**
Dagdelen M., Sarıgeçili M.
JOURNAL OF THE BRAZILIAN SOCIETY OF MECHANICAL SCIENCES AND ENGINEERING, cilt.45, sa.6, ss.1-17, 2023 (SCI-Expanded)
- III. **Friction force estimation in pneumatic cylinders by full automation of experimental procedures**
Dağdelen M., Sarıgeçili M. İ.
TRANSACTIONS OF THE INSTITUTE OF MEASUREMENT AND CONTROL, cilt.45, sa.5, ss.986-997, 2023 (SCI-Expanded)
- IV. **A new compressible flow model for pneumatic directional control valves**
Dağdelen M., Sarıgeçili M. İ., Özbek N. S.
PROCEEDINGS OF THE INSTITUTION OF MECHANICAL ENGINEERS PART I-JOURNAL OF SYSTEMS AND CONTROL ENGINEERING, cilt.237, sa.2, ss.179-195, 2023 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **An Experimental Method for Estimating Combined Friction Torque in Vane Type Pneumatic Semi Rotary Actuators**
Dağdelen M., Sarıgeçili M. İ.
SAKARYA UNIVERSITY JOURNAL OF SCIENCE, cilt.24, sa.6, ss.1272-1283, 2020 (Hakemli Dergi)
- II. **ESTIMATION OF THE FRICTION PARAMETERS OF LINEAR PNEUMATIC CYLINDERS**
Dağdelen M., Sarıgeçili M. İ.
Mühendislik ve Tasarım Bilimleri Dergisi, cilt.8, sa.2, ss.397-406, 2020 (Hakemli Dergi)
- III. **Development of a Test Apparatus for Estimation of Friction Parameters at Linear Pneumatic Cylinders**
DAĞDELEN M., SARIGEÇİLİ M. İ.
Çukurova Üniversitesi Mühendislik-Mimarlık Fakültesi Dergisi, cilt.34, sa.3, ss.131-141, 2019 (Hakemli Dergi)

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- I. **Control Performance Evaluation of Pneumatic Proportional Pressure Regulating Valves Under Static and Dynamic Conditions**
Dağdelen M., Sarıgeçili M. İ., Özbek N. S.
International Topkapı Congress III, İstanbul, Türkiye, 1 - 02 Mayıs 2024, ss.649-657
- II. **Pnömatik Aktüatörlü Bilek/Önkol Rehabilitasyon Robotunun Etkileşim Tork Kontrolü**
Dağdelen M., Sarıgeçili M. İ., Özbek N. S.
II. International Antalya Scientific Research and Innovative Studies Congress, Antalya, Türkiye, 17 - 21 Mart 2022, ss.546-555
- III. **EKSENEL YORULMA YÜKLEME MAKİNESİ KAVRAMSAL TASARIMI**
Sarıgeçili M. İ., Dağdelen M., Akçalı İ. D.
3rd International 5 Ocak Congress on Applied Sciences, Adana, Türkiye, 4 - 05 Ocak 2022, ss.216-221
- IV. **Effect of Pressure Increase Rate and Threshold Speed Parameters to Static Friction Forces in Pneumatic Cylinders**
Dağdelen M., Sarıgeçili M. İ.

- III. International Turkic World Congress on Science and Engineering, Niğde, Türkiye, 14 - 15 Haziran 2021, ss.838-848
- V. **Evaluation of Cracking Pressure Ratio at Proportional Directional Control Valves for Different Valve Control Signals and Supply Pressures**
Dağdelen M., Sarigeçili M. İ.
III. International Turkic World Congress on Science and Engineering, Niğde, Türkiye, 14 - 15 Haziran 2021, ss.849-856
- VI. **DOĞRUSAL POTANSİYOMETRELERİN MEKANİK SİSTEMLERDEKİ SÜRTÜNME KUVVETİNE ETKİSİ**
DAĞDELEN M., ÖZGÜR H. E., SARIGEÇİLİ M. İ.
4. ÇUKUROVA ULUSLARARASI BİLİMSEL ARAŞTIRMALAR KONGRESİ, Adana, Türkiye, 21 - 23 Şubat 2020, ss.205-217
- VII. **DEVELOPMENT OF A PROTOTYPE EXPERIMENTAL SETUP FOR MACHINE LEARNING BASED CONTROL APPLICATIONS**
ÖZGÜR H. E., DAĞDELEN M., SARIGEÇİLİ M. İ.
4. ÇUKUROVA ULUSLARARASI BİLİMSEL ARAŞTIRMALAR KONGRESİ, Adana, Türkiye, 21 - 23 Şubat 2020, ss.49-50
- VIII. **Friction Torque Estimation of Vane Type Semi-Rotary Pneumatic Actuators In The Form Of Combined Coulomb-Viscous Model**
DAĞDELEN M., SARIGEÇİLİ M. İ.
5TH INTERNATIONAL CONFERENCE ON ADVANCES IN MECHANICAL ENGINEERING, İstanbul, Türkiye, 17 - 19 Aralık 2019, ss.1152-1161
- IX. **DESIGN OF AN EXPERIMENTAL SETUP FOR DETERMINING FRICTION PARAMETERS OF LINEAR PNEUMATIC CYLINDERS**
DAĞDELEN M., SARIGEÇİLİ M. İ.
4TH INTERNATIONAL ENERGY & ENGINEERING CONGRESS, Gaziantep, Türkiye, 24 - 25 Ekim 2019, ss.637-638
- X. **Üst Uzuv Rehabilitasyon Robotlarında Kontrol Teknikleri**
DAĞDELEN M., SARIGEÇİLİ M. İ.
XVI. Otomatik Kontrol Seminer ve Sergisi, Adana, Türkiye, 24 - 25 Nisan 2019, ss.94-101
- XI. **İKİ SERBESTLİK DERECELİ BİLEK VE ÖN KOL REHABİLİTASYON ROBOTUNUN KAPALI ÇEVİRİM KONTROLÜ**
DAĞDELEN M., SARIGEÇİLİ M. İ.
XV. OTOMATİK KONTROL SEMİNER VE SERGİSİ, Adana, Türkiye, 25 - 26 Mayıs 2017, ss.57-65
- XII. **Development of a conceptual model for wrist/forearm rehabilitation robot with two degrees of freedom**
DAĞDELEN M., SARIGEÇİLİ M. İ.
25th International Conference on Robotics in Alpe-Adria-Danube Region, RAAD 2016, Belgrade, Sırbistan Ve Karadağ, 30 Haziran - 02 Temmuz 2016, cilt.540, ss.523-530

Metrikler

Yayın: 19
Atf (WoS): 1
H-İndeks (WoS): 1

Ödüller

- I. Dağdelen M., Gaziantep Üniversitesi/ Mühendislik Fakültesi/ Fakülte Birinciliği (GNO: 3.92/4.00), Gaziantep Üniversitesi, Haziran 2014

Antrenörlük Görevleri

Hakemlik Görevleri
