

Doç. Dr. CABBAR VEYSEL BAYSAL

Kişisel Bilgiler

İş Telefonu: [+90 322 338 6060](tel:+903223386060) Dahili: 2026

E-posta: cvbaysal@cu.edu.tr

Web: <https://avesis.cu.edu.tr//cvbaysal>

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ORCID: 0000-0003-1490-8725

Publons / Web Of Science ResearcherID: J-1856-2018

Yoksis Araştırmacı ID: 103175

Eğitim Bilgileri

Doktora, Çukurova Üniversitesi, Fen Bilimleri Enst., Elektrik Elektronik Müh. Abd- Robotik Ve Kontrol Sistemleri, Türkiye 1999 - 2006

Yüksek Lisans, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enst., Elektrik Elektronik Müh. Abd- Kontrol Sistemleri, Türkiye 1990 - 1993

Lisans, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektrik Ve Elektronik Mühendisliği Bölümü, Türkiye 1985 - 1990

Yabancı Diller

İngilizce, C1 İleri

Yaptığı Tezler

Doktora, Preshaping Control for Dexterous Manipulation with a Multifingered Robot Hand, Çukurova Üniversitesi, Institute Of Natural And Applied Sciences, Electrical And Electronics Engineering, 2006

Yüksek Lisans, Intelligent Sensorimotor Control of Robot Hand Preshaping, Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Graduate School Of Natural And Applied Sciences, Electrical And Electronics Engineering, 1993

Araştırma Alanları

Bilgi Sistemleri, Haberleşme ve Kontrol Mühendisliği, Robotik ve Mekatronik Sistemler, İnsan ve Robot Etkileşimi, Biyomedikal Mühendisliği, Biyomekanik, Klinik Robotları, Rehabilitasyon, Rehabilitasyon, Makina Mühendisliği, Makina Teorisi ve Dinamiği, Robotik, Mekatronik, Mühendislik ve Teknoloji

Akademik Unvanlar / Görevler

Doç. Dr., Çukurova Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Biyomedikal Mühendisliği, 2024 - Devam Ediyor

Dr. Öğr. Üyesi, Çukurova Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Biyomedikal Mühendisliği, 2018 - 2024

Yrd. Doç. Dr., Çukurova Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Biyomedikal Mühendisliği, 2012 - 2018

Yrd. Doç. Dr., Erciyes Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği, 2010 - 2012

Yrd. Doç. Dr., Universidad Carlos III de Madrid, Escuela Superior Politecnica De Ingenieria, Departamento Ingenieria De Sistemas Y Automatica, 2009 - 2010

Yrd. Doç. Dr., Mersin Üniversitesi, Tarsus Teknik Eğitim Fakültesi, Elektronik Ve Bilgisayar Eğitimi Bölümü, 2008 - 2009

Yrd. Doç. Dr., Erciyes Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektrik- Elektronik Mühendisliği , 2007 - 2007

Öğretim Görevlisi, Çukurova Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektrik-Elektronik Mühendisliği, 1998 - 2001

Akademik İdari Deneyim

Mersin Üniversitesi, Tarsus Teknik Eğitim Fakültesi, Elektronik Ve Bilgisayar Eğitimi Bölümü, 2008 - 2009

Mersin Üniversitesi, Tarsus Teknik Eğitim Fakültesi, Elektronik Ve Bilgisayar Eğitimi Bölümü, 2008 - 2009

Erciyes Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektrik Elektronik Mühendisliği, 2007 - 2007

Çukurova Üniversitesi, Mimarlık Mühendislik Fakültesi, Elektrik Elektronik Mühendisliği, 1999 - 2001

Verdiği Dersler

Medikal Robotik, Yüksek Lisans, 2019 - 2020, 2018 - 2019, 2017 - 2018

Biyomekatronik, Yüksek Lisans, 2019 - 2020, 2018 - 2019, 2017 - 2018

Rehabilitasyon Mühendisliği, Lisans, 2019 - 2020, 2018 - 2019, 2017 - 2018, 2016 - 2017

Devre Analizi, Lisans, 2019 - 2020, 2018 - 2019, 2017 - 2018, 2016 - 2017, 2015 - 2016, 2014 - 2015, 2013 - 2014

Kontrol Sistemleri, Lisans, 2019 - 2020, 2018 - 2019, 2017 - 2018, 2016 - 2017

Devre Analizi Lab., Lisans, 2019 - 2020, 2018 - 2019, 2017 - 2018, 2016 - 2017, 2015 - 2016, 2014 - 2015, 2013 - 2014

İşaretler ve Sistemler, Lisans, 2019 - 2020, 2018 - 2019, 2017 - 2018, 2016 - 2017, 2015 - 2016

Bilgisayar Programlama II, Lisans, 2015 - 2016, 2014 - 2015, 2013 - 2014

Bilgisayar Programlama I, Lisans, 2015 - 2016, 2014 - 2015, 2013 - 2014

Electrical & Electronics Eng. Fund., Lisans, 2012 - 2013, 2011 - 2012

Intelligent Robotics II, Yüksek Lisans, 2012 - 2013

Electrical & Electronics Eng. Fund., Lisans, 2012 - 2013

Intelligent Robotics I, Yüksek Lisans, 2012 - 2013

Elektromekanik Enerji Dönüşümü, Lisans, 2011 - 2012

Akıllı Robotik, Yüksek Lisans, 2011 - 2012

Elektronik Devreler I , Lisans, 2011 - 2012

Yönetilen Tezler

Baysal C. V., Development of a multimodal participation assessment system for upper limb rehabilitation, Doktora, E.ÖDEMİŞ(Öğrenci), 2022

Baysal C. V., Pnömatik yapay kasların rehabilitasyon amaçlı kullanımı için kontrol sistemi tasarımı, Yüksek Lisans, E.TUĞBA(Öğrenci), 2020

Baysal C. V., Derin öğrenme yöntemi ile yüzeysel EMG işaretlerini sınıflandırarak dirsek eklemi için pozisyon kestirimi, Yüksek Lisans, A.PIROL(Öğrenci), 2020

Baysal C. V., Real Time Elbow Joint Angle Estimation using SEMG signals, Yüksek Lisans, D.Ali(Öğrenci), 2015

Baysal C. V., Design of a Control System for Rehabilitation Robotic Arm Orthosis, Yüksek Lisans, E.Ödemış(Öğrenci), 2015

Jüri Üyelikleri

Doktora Yeterlik Sınavı, Doktora Yeterlik Sınavı, Erciyes University, Mayıs, 2022

Yarışma, Tübitak Lisans Bitirme Projeleri Yarışması, Tübitak, Ekim, 2018

Yarışma, Tübitak Ortaokulla arası Proje Yarışması, Tübitak, Mart, 2017

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Clinical evaluation of a patient participation assessment system for upper extremity rehabilitation exercises**
Ödemiş E., Baysal C. V.
Medical & Biological Engineering & Computing, cilt.63, sa.1, ss.1-17, 2024 (SCI-Expanded)
- II. **Implementation of Rehabilitation Modalities Using a Low-Cost PAM Actuated Robotic Orthosis**
Baysal C. V.
IEEE ACCESS, cilt.11, ss.103601-103615, 2023 (SCI-Expanded)
- III. **An Inverse Dynamics-Based Control Approach for Compliant Control of Pneumatic Artificial Muscles**
Baysal C. V.
Actuators, cilt.11, sa.111, ss.1-26, 2022 (SCI-Expanded)
- IV. **Development of a participation assessment system based on multimodal evaluation of user responses for upper limb rehabilitation**
Ödemiş E., Baysal C. V.
BIOMEDICAL SIGNAL PROCESSING AND CONTROL, cilt.70, sa.1, ss.1-27, 2021 (SCI-Expanded)
- V. **An Intelligent Inference System for Robot Hand Optimal Grasp Preshaping**
BAYSAL C. V., ERKMEN A. M.
INTERNATIONAL JOURNAL OF COMPUTATIONAL INTELLIGENCE SYSTEMS, cilt.3, sa.5, ss.656-673, 2010 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Neural Network Based Inverse Modelling for Pneumatic Artificial Muscles**
Baysal C. V.
Avrupa Bilim ve Teknoloji Dergisi, cilt.23, ss.55-62, 2021 (Hakemli Dergi)
- II. **An ANFIS based inverse modeling for pneumatic artificial muscles**
Baysal C. V.
International Journal of Applied Mathematics, Electronics and Computers, cilt.8, sa.3, ss.50-56, 2020 (Hakemli Dergi)
- III. **An Experimental Evaluation of Control Modes for Pneumatic Artificial Muscles Using Fast on/off Valves**
Deveci E. T., Baysal C. V.
Çukurova Üniversitesi Mühendislik-Mimarlık Fakültesi Dergisi, cilt.35, sa.2, ss.401-412, 2020 (Hakemli Dergi)
- IV. **Design and Evaluation of a Multi-Mode Robotic Arm Orthosis using Musculoskeletal Simulation**
Ödemiş E., Baysal C. V.
Çukurova Üniversitesi Mühendislik-Mimarlık Fakültesi Dergisi, cilt.33, sa.3, ss.133-144, 2018 (Hakemli Dergi)
- V. **A FUZZY INFERENCE SYSTEM FORPRESHAPE DETERMINATION OF ROBOT HAND GRASPING**
BAYSAL C. V.
Cukurova University, Journal of Faculty of Engineering and Architecture, cilt.22, sa.2, ss.21-30, 2007 (Hakemli Dergi)
- VI. **A Neural Network Classifier for Robot Hand Preshape and Grasp Task Matching**
BAYSAL C. V., GÜNGÖR S.
Çukurova Üniversitesi Mühendislik-Mimarlık Fakültesi Dergisi, cilt.22, sa.2, ss.31-37, 2007 (Hakemli Dergi)
- VII. **Application of Fuzzy Similarity Measures to Robot Hand Preshape and Grasp Task Matching**
BAYSAL C. V., GÜNGÖR S.
Çukurova Üniversitesi Mühendislik-Mimarlık Fakültesi Dergisi, cilt.22, sa.2, ss.13-20, 2007 (Hakemli Dergi)

VIII. A neural network classifier for robot hand preshape and grasp task matching

BAYSAL C. V.

Çukurova Üniversitesi Mühendislik Mimarlık Fakültesi Dergisi, cilt.22, sa.2, ss.31-37, 2007 (Hakemli Dergi)

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

I. sEMG Kullanarak Derin Öğrenme Tabanlı Dirsek Eklem Açısı Tahmini

Pirol A., Baysal C. V.

1th INTERNATIONAL HEALTH SCIENCES AND BIOMEDICAL CONGRESS , Ankara, Türkiye, 23 - 24 Ocak 2021, cilt.1, ss.62-69

II. Evaluation of Pneumatic Artificial Muscle Models for Robotic Applications

Deveci E. T., Baysal C. V.

CILICIA INTERNATIONAL SYMPOSIUM ON ENGINEERING AND TECHNOLOGY CİSET 2018, Mersin, Türkiye, 26 - 27 Ekim 2018, ss.93-97

III. Implementation of fuzzy similarity methods for manipulative hand posture evaluation

Baysal C. V.

2010 IEEE International Conference on Systems, Man and Cybernetics, SMC 2010, İstanbul, Türkiye, 10 - 13 Ekim 2010, ss.1320-1324

IV. Preshape induced grasp controller for dextrous manipulation with a multifingered robot hand

Baysal C. V., ERKMEN A. M.

IEEE International Conference on Mechatronics (ICM 2004), İstanbul, Türkiye, 3 - 05 Haziran 2004, ss.78-83

V. A Computer Impementation of Fractal Based Inference Network for Sensorimotor Robot Hand Preshaping

ERKMEN A. M., BAYSAL C. V.

IEEE-IROS92 International Conference on Intelligent Robotics and Systems, Raleigh, Amerika Birleşik Devletleri, 7 - 10 Temmuz 1992

Desteklenen Projeler

BAYSAL C. V., ÖDEMİŞ E., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, DEVELOPMENT OF A MULTIMODAL PARTICIPATION ASSESSMENT SYSTEM FOR UPPER LIMB REHABILITATION, 2019 - 2022

BAYSAL C. V., DEVECİ E. T., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Yapay Pnömatik Kasların Rehabilitasyon Amaçlı Kullanımı İçin Akıllı Kontrol Sistemi Tasarımı, 2019 - 2021

AVCI M., GÜVEN M., BAYSAL C. V., AYDIN A., İSTANBULLU M., ÖDEMİŞ E., KESKİNOĞLU C., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, BİYOMEDİKAL MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ LİSANS ÖĞRENCİ LABORATUVARLARININ GENİŞLETİLMESİ VE GELİŞTİRİLMESİ, 2018 - 2019

GÜVEN M., AVCI M., CENGİZLER Ç., BAYSAL C. V., EROĞLU D. A., ÖDEMİŞ E., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, ÖĞRENCİ LABORATUVARLARI ALTYAPI GELİŞTİRME PROJESİ, 2014 - 2015

BAYSAL C. V., ÖDEMİŞ E., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Rehabilitasyon Amaçlı Robotik Kol Ortezi İçin Kontrol Sistemi Tasarımı, 2014 - 2015

BAYSAL C. V., Yükseköğretim Kurumları Destekli Proje, Biyo-işaret Geri Beslemeli Deneysel Amaçlı Robotik Kol Ortezi Tasarımı, 2013 - 2015

Baysal C. V., 7. Çerçeve Programı Projesi, HANDLE: Developmental pathway towards autonomy and dexterity in robot in-hand manipulation, 2009 - 2013

Bilimsel Kuruluşlardaki Üyelikler / Görevler

IEEE, Üye, 1993 - Devam Ediyor

Bilimsel Hakemlikler

IEEE ACCESS, SCI Kapsamındaki Dergi, Kasım 2022
Türkiye Sağlık Enstitüleri Başkanlığı (TÜSEB) Araştırma Projesi, TÜSEB, Türkiye, Haziran 2022
TÜBİTAK Projesi, 1512 - Girişimcilik Aşamalı Destek Programı, TÜBİTAK, Türkiye, Mayıs 2022
ROBOTİK PANELİ-2, Diğer Dergiler, Ağustos 2017
SÜLEYMAN DEMİREL ÜNİV. FEN BİLİMLERİ ENST., Hakemli Bilimsel Dergi, Temmuz 2017
ROBOTİK PANELİ-1, Diğer Dergiler, Mayıs 2017
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS AND INTELLIGENT SYSTEMS, SCI Kapsamındaki Dergi, Mart 2017
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS AND INTELLIGENT SYSTEMS, SCI Kapsamındaki Dergi, Kasım 2016
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS AND INTELLIGENT SYSTEMS, SCI Kapsamındaki Dergi, Temmuz 2016
TÜBİTAK TEYDEB, Diğer Dergiler, Mart 2016
TÜBİTAK Projesi, Ağustos 2015
TÜBİTAK TEYDEB Proje Hakemlikleri, Diğer Dergiler, Mayıs 2015
Teknogirişim Panel Hakemliği, Diğer Dergiler, Mayıs 2015
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS AND INTELLIGENT SYSTEMS, SCI Kapsamındaki Dergi, Nisan 2015
TÜBİTAK Projesi, Nisan 2015
TÜBİTAK TEYDEB Proje Hakemlikleri, Diğer Dergiler, Nisan 2014
International Journal of Robotics and Intelligent Systems, SCI Kapsamındaki Dergi, Ocak 2014
Machine Vision and Applications, SCI Kapsamındaki Dergi, Ekim 2013
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS AND INTELLIGENT SYSTEMS, SCI Kapsamındaki Dergi, Nisan 2013
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS AND INTELLIGENT SYSTEMS, SCI Kapsamındaki Dergi, Haziran 2012
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS AND INTELLIGENT SYSTEMS, SCI Kapsamındaki Dergi, Mayıs 2011
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS AND INTELLIGENT SYSTEMS, SCI Kapsamındaki Dergi, Şubat 2010
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS AND INTELLIGENT SYSTEMS, SCI Kapsamındaki Dergi, Aralık 2009
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS AND INTELLIGENT SYSTEMS, SCI Kapsamındaki Dergi, Ekim 2009
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS AND INTELLIGENT SYSTEMS, SCI Kapsamındaki Dergi, Temmuz 2009
INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBOTICS AND INTELLIGENT SYSTEMS, SCI Kapsamındaki Dergi, Mart 2008

Metrikler

Yayın: 18
Atf (WoS): 10
Atf (Scopus): 12
H-İndeks (WoS): 3
H-İndeks (Scopus): 4

Kongre ve Sempozyum Katılımı Faaliyetleri

Summer School on Soft Manipulation DLR / IEEE Robotics & Automation Society, Katılımcı, München, Almanya, 2017
Summer School on Neurorehabilitation - CSIC / IEEE Robotics & Automation Society, Katılımcı, Baiona, İspanya, 2014
IEEE SMC2010, Katılımcı, İSTANBUL, Türkiye, 2010
ROBOTICS SCIENCE AND SYSTEMS, Katılımcı, ZARAGOSA, İspanya, 2010
IEEE ICM2004, Katılımcı, İSTANBUL, Türkiye, 2004
IEEE-IROS1992, Katılımcı, NORTH CAROLINA RALEIGH, Amerika Birleşik Devletleri, 1992

Akademi Dışı Deneyim

CJSC Intercorn /Ukrayna

Tat Nişasta A.Ş:

Amylum Nişasta-Tate and Lyle Co.

Unilever Türkiye

T.Ş.F.A.Ş-Elektromekanik Aygıtlar Fab. (EMAF)